

Ihre Referenten

Die Referenten des Seminars sind ausgewiesene Fachleute in ihrem Arbeitsbereich. Darüber hinaus begleiten alle Referenten aktuelle Forschungsprojekte an der Technischen Hochschule Wildau.



Dr. Frank Seeliger
Leiter Hochschulbibliothek



Carolin Rau
Mitarbeiterin Hochschulbibliothek



Prof. Dr. Janett Mohnke
Professorin für Technische Informatik an der TH Wildau, Leiterin des iCampus Wildau Projektes, weitere Gebiete: IT Sicherheit, Softwareentwicklung, Robotik



M.A. Henning Wiechers
Mitarbeiter für Entwicklung, Organisation und Öffentlichkeitsarbeit bei iCampus Wildau im Studiengang Telematik



M.Eng. Philipp Müller
Forschungsgruppe „RoboticLab Telematik“; weitere Gebiete: KI, NLP, Robotik, Software Entwicklung



M.Eng. Janine Breßler
wiss. Mitarbeiterin a NaWiTex-Schülerlaboren; Forschungsgruppe „RoboticLab Telematik“



Tobias Kannenberg
Telematiker an der TH Wildau



M.Eng. Benjamin Stahl
Telematiker an der TH Wildau

Zeitplan

1. Tag (09.09.2019)

10:00 – 12:00 Uhr: Modul 1
12:00 – 13:00 Uhr: Mittagspause
13:00 – 15:00 Uhr: Modul 2
15:00 – 15:30 Uhr: Kaffeepause
15:30 – 17:00 Uhr: Modul 3

2. Tag (10.09.2019)

09:00 – 11:00 Uhr: Modul 4
11:00 – 12:00 Uhr: Mittagspause
12:00 – 14:00 Uhr: Modul 5
14:00 – 14:30 Uhr: Kaffeepause
14:30 – 16:00 Uhr: Modul 6

3. Tag (11.09.2019)

09:00 – 10:00 Uhr: Modul 7
10:00 – 11:00 Uhr: Workshop (Teil 1)
11:00 – 12:00 Uhr: Mittagspause
12:00 – 15:00 Uhr: Workshop (Teil 2)
15:00 – 15:15 Uhr: Kaffeepause
15:15 – 16:30 Uhr: Evaluation

Anmeldung

Die Anmeldung kann bis zum 16.08.2019 schriftlich, per E-Mail oder direkt über unsere Homepage www.twz-ev.org erfolgen.

Kosten

700 €

Rücktritt

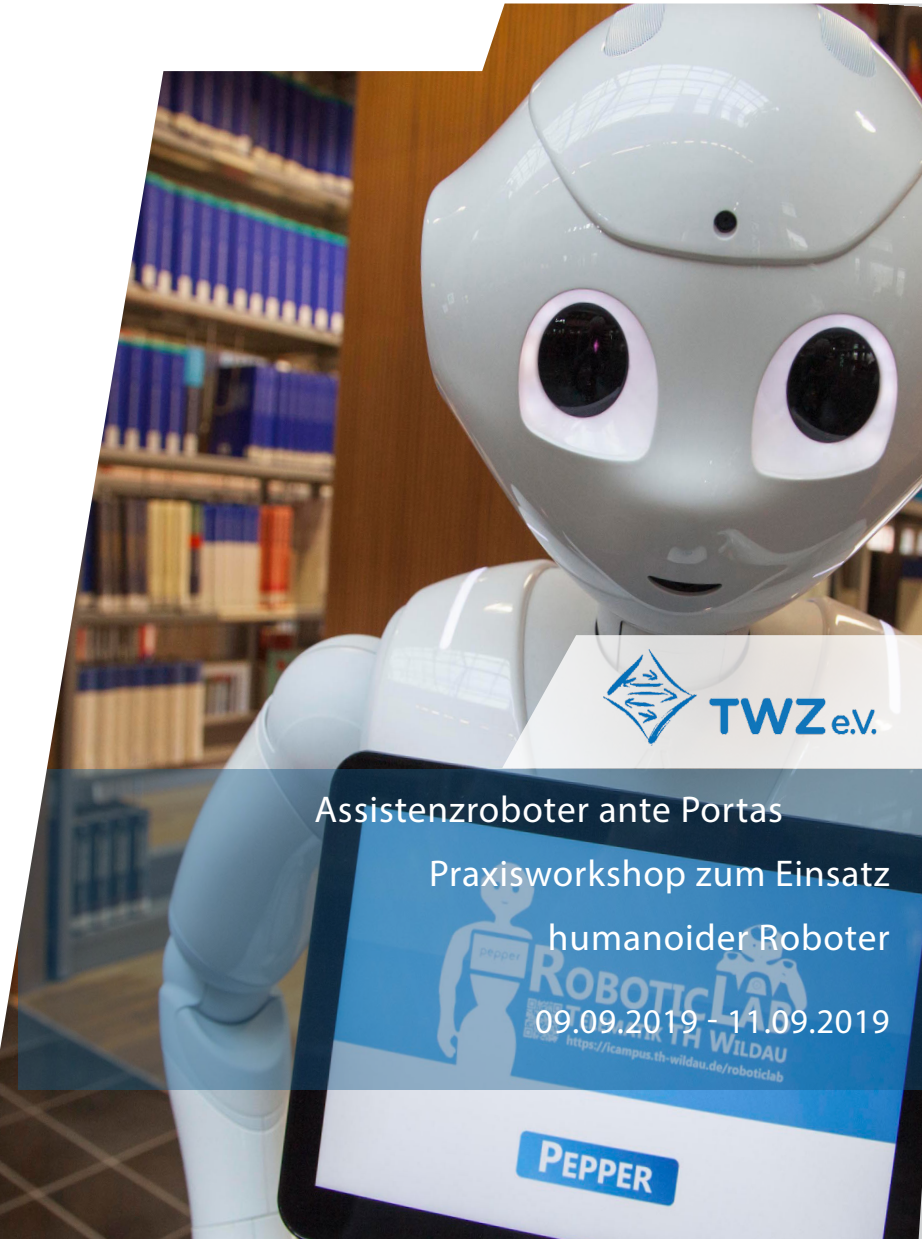
Bei Rücktritt von der Veranstaltung erheben wir folgende Ausfallgebühr:

- Stornierung ab 2. Wo. vor Kursbeginn - 50% der Teilnahmegebühr
- Stornierung ab 1. Wo. vor Kursbeginn - volle Teilnahmegebühr

Es gelten unsere allgemeine Geschäftsbedingungen/Stand 01. Juli 2011, die unter www.twz-ev.org vollständig eingesehen werden können.

Veranstalter

Technologietransfer- und Weiterbildungszentrum
an der TH Wildau e.V. (TWZ e.V.)
Hochschulring 1, 15745 Wildau
Tel.: 03375 - 508 235
Fax: 03375 - 508 213
E-Mail: twzev@twz-ev.org
Homepage: www.twz-ev.org





Ziel

Vor einem Jahr setzte die „BuB – Forum Bibliothek und Information“ mit dem Heft 02-03/2018 den Schwerpunkt auf Robotik. Seitdem gerade humanoide Roboter auf Beinen - wie der Nao - oder auf Rollen - wie Pepper - auf dem Markt sind, steigt das Interesse an den vielseitig gerade im direkten Kundenkontakt einsetzbaren mobilen Serviceautomaten. Man findet mittlerweile interagierende Roboter im Einzelhandel, Museen, Flughäfen etc. Im Unterschied zu vergleichbaren, aber für spezielle Aufgaben ausgelegten Maschinen zur Automatisierung von Medienbeförderung bis Inventur bieten diese Assistenzroboter ein scheinbar kaum absehbares Arsenal an Möglichkeiten, zielgruppenspezifisch als attraktives Inventar Serviceangebote zu adressieren. Von Eyecatcher bis Türöffner, um das Programmieren zu erlernen, reichen bislang die Möglichkeiten.

Die TH Wildau entwickelt seit vielen Jahren praktische Anwendungen für die von Softbank Robotics angebotenen Nao-Roboter, z.B. einen Leseroboter für die Wildauer Stadtbibliothek, und seit Herbst 2016 für zwei Pepper-Roboter, wovon einer in der Hochschulbibliothek im Produktivbetrieb steht.

Auf den zurückliegenden Wildauer Bibliothekssymposien sind zahlreiche Beiträge über Robotik geliefert worden und stets stand die Frage im Raum, ob man nicht in der gebündelten Form eines mehrtägigen Workshops die gesammelten Erfahrungen an Kolleg/innen weiterreichen kann, welche sich ebenfalls über Investitionen in und Serviceangebote über Robotik Gedanken machen. Dieser Bitte kommen wir in Form der acht Module erstmals nach. Der Workshop soll zeigen, mit welchen Ressourcen und Tools man welche Ziele beim Einsatz solcher Roboter erreichen kann.

Zielgruppe

Dieses Seminar wendet sich an alle Interessierten, die sich auf dem Gebiet der Robotik fortbilden möchten, die einen Eindruck von Einsatzmöglichkeiten erhalten wollen, wo und wie man konfektionierte social robots integrieren kann.

Inhalte der Veranstaltung

Modul 1: Erste Schritte – Zum Kauf und zum ersten Einrichten eines Pepper-Roboters

Referentin: Janine Breßler

Vorstellung des Roboters (Data Sheet, kurze Geschichte, Softbanks Robotics, Anbieter in Deutschland, Unterschied: Akademia und Wirtschaft, Preis, Service und Support – auch unsere Erfahrungen), Erste Schritte zur Inbetriebnahme.

Modul 2: Pepper in der Hochschulbibliothek der TH Wildau vom Standardexemplar zum Bibliotheksassistenten

Referenten: Benjamin Stahl & Janett Mohnke

Vorstellung & Erläuterung aller notwendigen Funktionen (Zweck, ungefähre Arbeitsaufwand, Besonderheiten), Gesamtarchitektur, Wünsche vs. Realität, Erfahrungen.

Modul 3: In die Praxis – Bibliotheksführung mit Wilma, dem autonomen Assistenten der Hochschulbibliothek der TH Wildau und Gespräch mit den Bibliothekarinnen

Referenten: Benjamin Stahl, Carolin Rau, Frank Seeliger

Direkt vor Ort in der Hochschulbibliothek der TH Wildau werden die Teilnehmer/innen den Pepper-Roboter Wilma kennenlernen und ihn in Aktion erleben. Anschließend werden die Bibliothekarinnen von Ihren Erfahrungen berichten und Fragen beantworten.

Modul 4: Humanoide Roboter gleich Künstliche Intelligenz?

Referent: Philipp Müller

Beim Thema Künstliche Intelligenz (KI) hört man die wildesten Fantasien, wie sich die Zukunft der Menschheit mit den Maschinen gestalten könnte. Es entstehen Ängste, Hoffnungen und Mythen, die wenig mit der Realität zu tun haben. Lassen Sie uns „unter die Haube“ schauen und erarbeiten, wie KI, Machine Learning, Robotik und Co. funktionieren. Aber Vorsicht: Ihre Vorstellungen über KI könnten danach stark entmystifiziert sein!

Modul 5: Wie wird Pepper mobil? Ortung und Navigation in der Hochschulbibliothek Wildau

Referent: Tobias Kannenberg

Ideen und deren Umsetzung, Voraussetzungen vor Ort, praktische Erfahrungen mit Pepper in den Räumen der Hochschulbibliothek.

Modul 6: Verwaltung von Inhalten

Referenten: Henning Wiechers, Frank Seeliger

Welche Datenquellen werden genutzt?

Wie werden diese angebunden?

Erläuterung des CMS zur Verwaltung spezieller Inhalte für Pepper.

Modul 7: Einsatzszenarien für NAO Roboter

Referentin: Janett Mohnke

Vorstellung des NAO-Roboters, Vorstellung verschiedener Szenarien, auch über die Welt der Bibliothek hinaus, in denen der NAO eine gute Figur macht. Beispiel: Lese-NAO.

Workshop: Programmierworkshop mit NAO-Robotern

Referentin: Janine Breßler

C3PO in der Bibliothek der TH Wildau?

Wir geben den Teilnehmern Raum, um selbst Experimente mit unseren NAO-Robotern durchzuführen. Allen Teilnehmern bietet sich damit die Möglichkeit, die eigenen Vorstellungen mit der aktuellen Wirklichkeit abzugleichen. Programmierkenntnisse sind nicht erforderlich, um mit den Experimenten Spaß zu haben.

Wir freuen uns auf Ihre Teilnahme!